

Tema 4. Aplicaciones lineales

- Definición, primeros ejemplos y operaciones con aplicaciones lineales.
- Núcleo, Imagen y Rango de una aplicación lineal.
- Aplicaciones lineales y dimensiones.
- Aplicaciones lineales y matrices.
- Rango de una matriz.
- Espacio dual.

Problemas

4.1 Estudiar si las siguientes aplicaciones de \mathbb{R}^3 en \mathbb{R}^3 son lineales:

$$i) f(x, y, z) = (x + 2y, y - z, 1 + z)$$

$$ii) g(x, y, z) = (x + 2y, y - z, z)$$

$$iii) h(x, y, z) = (x + 2y, y - z, z^2)$$

4.2 Demostrar que $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ es lineal si y sólo si $\exists \alpha \in \mathbb{R}$ tal que $f(x) = \alpha x$.

4.3 Dada $f : E \rightarrow F$ tal que $f(x) = c \forall x \in E$, Probar que f es lineal si y sólo si $c = 0$ (E y F son espacios vectoriales.)

4.4 Consideremos $\varphi : \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_n[x]$, $\varphi(p) = p'$ (su derivada). Probar que φ es una aplicación lineal. ¿Es inyectiva? ¿Es suprayectiva?

4.5 a) ¿Cuántas aplicaciones lineales T de $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ verifican $T(1, 0, 0) = (2, 1)$; $T(0, 1, 0) = (0, 1)$; $T(0, 0, 1) = (1, 1)$?. Dar bases de $\ker T$ e $\text{Im } T$ en cada caso.

b) La misma pregunta para $T(1, 0, 0) = (2, 1)$; $T(0, 1, 0) = (0, 1)$; $T(0, 0, 1) = (1, 1)$; $T(1, 1, 1) = (a, b)$. (Expresar el resultado para los distintos valores de a y b).

4.6 Sea $\mathbb{R}_2[x]$ el espacio vectorial real de los polinomios de grado menor o igual que 2. Dada la aplicación derivación

$$D : \begin{array}{ccc} \mathbb{R}_2[x] & \rightarrow & \mathbb{R}_2[x] \\ ax^2 + bx + c & \mapsto & 2ax + b, \end{array}$$

elegir bases de $\mathbb{R}_2[x]$ y calcular su matriz respecto de ellas. Por otra parte, hallar también $\ker D$, $\text{Im } D$ y una base para cada uno de ellos y sus dimensiones.

4.7 Sea $f : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$ tal que $f(p)(x) = x \cdot p'(x) + 2k \cdot p''(x)$, $\forall p \in \mathbb{R}_3[x]$, y donde p' y p'' denotan la primera y segunda derivadas de p . Consideramos la base $\mathcal{B} = \{1, x^3, 1 + x, 1 - x^2\}$ de $\mathbb{R}_3[x]$. Se pide:

- Matriz de f respecto de las bases \mathcal{B} y $\mathcal{B}_c = \{1, x, x^2, x^3\}$.
- Matriz asociada a f en la base \mathcal{B} .
- Estudiar la dimensión de $\ker f$ dependiendo de los valores de k .

4.8 Sea $AX = B$ un sistema de n ecuaciones con n incógnitas y consideremos el sistema homogéneo asociado $AX = 0$. Probar:

- Si el sistema homogéneo sólo admite la solución trivial, entonces el sistema completo tiene una única solución para cualquier elección de B .
- Si el sistema homogéneo tiene soluciones no triviales, existen elecciones de B tal que el sistema completo no tiene solución.

4.9 (Ene-95) Sea $A_\alpha \in \mathcal{M}_{4 \times 4}(\mathbb{R})$ definida por

$$A_\alpha = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 & 1 \\ 0 & 1 & \alpha & 0 \\ 1 & 1 & \alpha & 1 \\ \alpha & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \alpha \in \mathbb{R}.$$

i) Describir el conjunto de soluciones del sistema de ecuaciones $A_\alpha X = 0$, $X \in \mathbb{R}^4$ para cada $\alpha \in \mathbb{R}$.

ii) Encontrar la solución general del sistema no homogéneo $A_\alpha X = Y_0$, para cada $\alpha \in \mathbb{R}$, siendo $Y_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, en los casos de compatibilidad.

iii) Describir el conjunto $S_\alpha = \{Y \in \mathbb{R}^4 : \text{el sistema } A_\alpha X = Y \text{ es compatible}\}$ para $\alpha \neq 0$.

4.10 Sean $\mathcal{M}_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}}(\mathbb{R})$ el espacio vectorial de las matrices cuadradas de orden 2 de términos reales con las operaciones usuales, $\mathcal{P}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R})$ el espacio vectorial de los polinomios de grado menor o igual que 3 de variable real x con las operaciones usuales, $B_{\mathcal{M}} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ una base de $\mathcal{M}_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}}(\mathbb{R})$, $B_{\mathcal{P}} = \{1 - x, 1 + x^2, 1 + 2x^2, x^3 - x\}$ una base de $\mathcal{P}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R})$ y

$$M_{B_{\mathcal{M}}, B_{\mathcal{P}}}(T) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 4 \\ 3 & 5 & 0 & 6 \\ 4 & -3 & 2 & 10 \end{pmatrix}$$

la matriz de la aplicación $T : \mathcal{M}_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{P}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R})$ en las bases dadas.

Si $B_{c\mathcal{M}} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ es la base canónica de $\mathcal{M}_{\mathbb{R} \times \mathbb{R}}(\mathbb{R})$ y $B_{c\mathcal{P}} = \{1, x, x^2, x^3\}$ la base canónica de $\mathcal{P}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R})$,

- 1) Calcular $T \left(\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \right)$ y sus coordenadas en las bases $B_{c\mathcal{P}}$ y $B_{\mathcal{P}}$.
- 2) Hallar $M_{B_{c\mathcal{M}}, B_{\mathcal{P}}}(T)$, $M_{B_{\mathcal{M}}, B_{c\mathcal{P}}}(T)$ y $M_{B_{c\mathcal{M}}, B_{c\mathcal{P}}}(T)$.

4.11 En el espacio vectorial (sobre \mathbb{R}) de las funciones $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ que admiten derivadas de todos los órdenes, se considera el subconjunto E de las funciones de la forma

$$f_{a,b}(x) = ae^{2x} + be^{-2x} \text{ con } a, b \in \mathbb{R}$$

- a) Demostrar que E es un espacio vectorial y que el conjunto $\{f_{1,0}, f_{0,1}\}$ es una base de E .
- b) Demostrar que para todo entero no negativo n , la aplicación $\varphi_n : E \rightarrow E$ tal que

$$\varphi_n(f_{a,b}) = f_{a,b}^{(n)},$$

siendo $f_{a,b}^{(n)}$ la derivada n -ésima de $f_{a,b}$, es una aplicación lineal. Dar su matriz respecto de la base anterior.

4.12 En los espacios vectoriales $\mathbb{R}_3[x]$ y $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ se consideran los subespacios vectoriales siguientes:

$$W = \{(a+b)x^2 + (2b-a)x : a, b \in \mathbb{R}\}, \quad S = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha + \beta & 2\beta \\ -\beta & \alpha - \beta \end{pmatrix} : \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

Hallar una aplicación lineal expresándola mediante su matriz $T : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$, asociada respecto de las bases usuales de $\mathbb{R}_3[x]$ y $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ que verifique las condiciones:

$$1) \operatorname{rg}(T) = 2, \quad 2) T(W) \subseteq S, \quad 3) \operatorname{Ker}(T) = V,$$

donde V es un *suplementario* de W en $\mathbb{R}_3[x]$.

4.13 Construir una aplicación lineal $T : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$ tal que $\operatorname{Im} T \subset \operatorname{Ker} T$ y $(1, a, 1, 1, 1) \in \operatorname{Im} T$ para cualquier $a \in \mathbb{R}$. Dar su expresión matricial respecto de la base canónica de \mathbb{R}^5 .

4.14 (Feb. 96) Para cada número real α consideramos la aplicación lineal

$$S : \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^4 \\ S(x_1, x_2, x_3, x_4) \longmapsto (\alpha x_1 - x_2 + \alpha x_4, 2x_2 - x_3 - x_4, \alpha x_3 + \alpha x_4, \alpha x_1 - x_2 + \alpha^2 x_4).$$

Determinar, para cada valor de α que lo permita, una aplicación lineal

$$T : \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^4$$

tal que cumpla simultáneamente:

$$\begin{aligned} i) \quad \operatorname{rg}(S + T) &= 2. \\ ii) \quad S \circ (S + T) &\equiv 0. \end{aligned}$$

Expresar T respecto de la base canónica de \mathbb{R}^4 .

4.15 Sea \mathcal{H} el conjunto de las aplicaciones lineales $h : \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^4$, tales que verifican las tres condiciones siguientes:

- 1) $\operatorname{rg} h = 2$
- 2) $h(1, 1, 1, 1)^t = (4, 2, 2)^t$
- 3)

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot H = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 0 & 2 \\ 3 & 6 & 0 & 3 \end{pmatrix},$$

donde H es la matriz asociada a h en las bases canónicas.

Describir los elementos de \mathcal{H} dando su matriz asociada respecto a las bases canónicas. ¿Es \mathcal{H} un subespacio vectorial de $\mathcal{L}(\mathbb{R}^4, \mathbb{R}^4)$?

4.16 (Feb. 92) Sea E un espacio vectorial real de dimensión n y \mathcal{B} una base de E . Sea f un endomorfismo de E y A la matriz de f respecto de la base \mathcal{B} . Consideremos la propiedad $P_1 : \exists m \geq 2$ de modo que $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(A^m)$

(Escribiremos $f \in P_1$ cuando f verifica la propiedad P_1).

Sea entonces $f \in P_1$.

- a) Probar que $\operatorname{Im} f = \operatorname{Im} f^2 = \dots = \operatorname{Im} f^m$.
- b) Probar que $\operatorname{Ker} f = \operatorname{Ker} f^2 = \dots = \operatorname{Ker} f^m$.
- c) Probar que $E = \operatorname{Im} f \oplus \operatorname{Ker} f$.

Dado ahora $r \in \operatorname{End}(E)$, consideremos la propiedad $P_2 : \forall x \in \operatorname{Im} r$ se verifica que $r(x) = x$.

d) Sea $r \in P_2$ y A la matriz de r respecto una base de E . Calcular $\min\{m > 1 : \operatorname{rg}(A^m) = \operatorname{rg}(A)\}$.

e) Dado S , subespacio vectorial de E , demostrar que existe $r \in P_2$ tal que $\operatorname{Im} r = S$.

f) Demostrar que si $r \in P_2$, existe una base \mathcal{B} de E tal que la matriz de r respecto de esa base es diagonal. Dar una base en esas condiciones y su matriz diagonal asociada.

g) Dado $r \in P_2$ y p un número natural cualquiera, calcular las soluciones de $A^p x = 0$, donde A es la matriz asociada a r respecto de una base cualquiera, no necesariamente la calculada en el

apartado f) y $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, con $x_i \in \mathbb{R}$, para todo $i = 1, \dots, n$.

4.17 (Feb. 96).- Sea E el \mathbb{R} -espacio vectorial engendrado por la familia $F = \{1, \operatorname{sen} x, \cos x\}$ con las operaciones habituales de suma de funciones y producto de función por escalar. Consideremos las aplicaciones $f_\alpha : E \rightarrow \mathbb{R}^2$, con $\alpha \in (0, \pi/2]$ tales que:

$$\begin{aligned} f_\alpha(\operatorname{sen}(\alpha + x)) &= (\pi, 1) \\ f_\alpha(\cos(\alpha + x)) &= (0, e) \\ f_\alpha(\operatorname{tg}\alpha) &= (\pi, 1) \end{aligned} \quad (*)$$

Obtener razonadamente:

- (1) Los valores de $\alpha \in [0, \pi/2)$ para los que las igualdades de (*) determinan una aplicación lineal
- (2) La matriz A_{α} de la aplicación f_{α} respecto de una base de E , extraída de F , y la base canónica de \mathbb{R}^2 , según los valores de α .
- (3) $\operatorname{Ker} f_\alpha$ e $\operatorname{Im} f_{\alpha}$, en el caso lineal.
- (4) El transformado mediante f_α , cuando sea lineal, de $\cos^2(x/2)$, expresándolo en la base de \mathbb{R}^2 , $B = \{(\pi, 1), (0, e)\}$

Problema 3.- Sea V un espacio vectorial de dimensión finita, sea $T : V \rightarrow V$ un isomorfismo y $S : V \rightarrow V$ una aplicación lineal con $\operatorname{ker} S \neq \{0\}$. Estudiar, demostrando si son verdaderas o falsas, las siguientes afirmaciones.

- i) $\operatorname{rg}(T \circ T) = \operatorname{rg} T$
- ii) $\operatorname{rg}(S \circ S) = \operatorname{rg} S$
- iii) $\operatorname{rg}(T \circ S) = \operatorname{rg} S$
- iv) $\operatorname{rg}(S \circ T) = \operatorname{rg} T$
- v) $\operatorname{rg}(T \circ S) = \operatorname{rg}(S \circ T)$

Problema 2.- (a) Sean V y U dos espacios vectoriales sobre \mathbb{R} de dimensiones $\dim(V) = n$ y $\dim(U) = m$. Sea $T : V \rightarrow U$ una aplicación lineal. Discutir razonadamente la existencia o no de una aplicación lineal $S : U \rightarrow V$ en cada uno de los siguientes casos:

- (i) $\operatorname{Im}(S) = \operatorname{ker}(T)$
- (ii) $\operatorname{ker}(S) = \operatorname{Im}(T)$
- (iii) $\operatorname{Im}(S) = \operatorname{ker}(T)$ y $\operatorname{ker}(S) = \operatorname{Im}(T)$
- (iv) $S \circ T = 0$
- (v) $S \circ T = I$

Problema 3.- Sean $V = \mathbb{R}^4$ y $U = \mathbb{R}^3$ y sea $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & -1 \\ -2 & -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ la representación

matricial de una aplicación lineal $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ en las bases canónicas. Definir, cuando sea posible, una aplicación lineal $S : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ en cada uno de los casos del problema anterior.